

渦度方程式之介紹

徐明同

1. 緒 言

氣象學自引用數學的方法解釋後，許多學者多利用理想流體的運動方程式來表示非常複雜的大氣運動，而想積分此基本微分方程式。但因處於複雜的境界條件 (Boundary Condition) 之下，欲分解此運動方程式非常不容易。過去約三十年間，許多學者均向此方向努力，但終歸失敗。我們回想以往科學進步的歷史，每當遇到困難而不能解決的事項時，每再遵循另一觀點出發。例如氣體分子每一個體的運動原是非常複雜的，但因有了氣體運動論的概念，乃獲得很大的成果。而量子力學發見後，對於原子物理學始有發展等是。由此可見尋討現象之簡單而本質的因子是非常必要的。在氣象力學方面同樣情形亦應尋覓此一本質的因子。Rossby 於 1939 年發見這因子，那就是對於絕對空間的渦度。換言之，即絕對渦度 (Absolute Vorticity)。第二次世界大戰時，在美國曾以芝加哥大學為中心而研究此絕對渦度的理論。關於渦度方程式 (Vorticity Equation) 的名稱於 1945 年左右才開始使用。當美國應用渦度方程式研究偏西風波動的時候，另一方面 1941 年左右，日本正野氏亦創渦動波 (Vortical Wave) 的概念來研究颱風的理論。戰時陷於絕交的兩方，同樣引用一種新的概念，而做進一步的研究，從科學發達史的觀點看，可說是一件相當有趣的事實。

那麼渦度方程式究竟是什麼呢？

今日所謂渦度方程式可分為三種，第一種是 Oberbeck 於 1882 年從運動方程式導出的，即

$$\frac{\partial u}{\partial t} - Zv = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x}, \quad \frac{\partial v}{\partial t} + Zu = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial y} \quad (1.1)$$

上式符號中 Z 為絕對渦度， $P = p + \frac{1}{2} \rho V^2$ 為全壓。

Oberbeck 利用此方程式研究低氣壓，但他並不特別注意絕對渦度的概念，亦未強調此項的物理意義。其後 1943 年正野氏於研究變壓風 (Isallobaric Wind) 理論時才注意此絕對渦度垂直成分的重要性。

第二種同樣由運動方程式改變而來的。此式和流體力學之 Helmholtz 之方程式對應的。於 1914 年 Hesse-berg 與 Friedmann 第一次引用於氣象學，即

$$\left. \begin{aligned} \frac{d}{dt} \left(\frac{Z_x}{\rho} \right) &= \frac{Z_x}{\rho} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{Z_y}{\rho} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{Z_z}{\rho} \frac{\partial u}{\partial z} \\ \frac{d}{dt} \left(\frac{Z_y}{\rho} \right) &= \frac{Z_x}{\rho} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{Z_y}{\rho} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{Z_z}{\rho} \frac{\partial v}{\partial z} \\ \frac{d}{dt} \left(\frac{Z_z}{\rho} \right) &= \frac{Z_x}{\rho} \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{Z_y}{\rho} \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{Z_z}{\rho} \frac{\partial w}{\partial z} \end{aligned} \right\} \quad (1.2)$$

上式符號中 Z_x, Z_y 及 Z_z 各為絕對渦度的 x, y 及 z 方向的成分， ρ 為密度。其後於 1941 年荒川氏用向量型式表示，即

$$\begin{aligned} & \frac{\partial(\text{rot} \mathbb{W})}{\partial t} + (\mathbb{W} \cdot \nabla)(\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega) + (\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega) \cdot \text{div} \mathbb{W} - \{(\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega) \cdot \nabla\} \mathbb{W} \\ &= \text{rot} \mathbb{K} + \frac{1}{\rho^2} [\nabla \rho \times \nabla P] \quad (1.3) \end{aligned}$$

上式符號， \mathbb{W} 為速度， ω 為地球迴轉之角速度， p 為氣壓， ∇ 為梯度 (Gradient)， div 為輻散 (Divergence)， rot 為迴轉 (Rotation)， \mathbb{K} 為外力。(1.3) 式又可以表示如下。

$$\frac{d}{dt} \frac{(\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega)}{\rho} + (\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega) \cdot \text{div} \mathbb{W} - \{(\text{rot} \mathbb{W} + 2\omega) \cdot \nabla\} \mathbb{W} = \text{rot} \mathbb{K} + \frac{1}{\rho^2} [\nabla \rho \times \nabla p] \quad (1.4)$$

上式中 $\frac{d}{dt}$ 是運動質點之實質 (Individual) 微分， $\frac{\partial}{\partial t}$ 是局部 (Local) 微分，而兩者有下列關係，即

$$\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + u \frac{\partial}{\partial x} + v \frac{\partial}{\partial y} + w \frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial t} + \mathbb{W} \cdot \nabla \quad (1.5)$$

第三種是荒川氏導出的(1.4)式之垂直成分簡化的，或者由水平運動之方程式導出，即

$$\frac{dZ}{dt} + ZQ = N \quad (1.4)$$

上式中Z為絕對渦度垂直成分，Q為水平輻散，N為力管項 (Solenoid Term)。本文所謂渦度方程式，就是第三種型式。由此方程式 Rossby 於1939年研究無輻散，正壓 (Barotropic) 的場合得Z=const.，而得到的偏西風波動之緯流 (Zonal Current) 風速，波長，傳播速度之關係。其後1940年 Haurwitz, 1945年 Craig, 1946年 Neamtan, 1947年 Gambo 諸氏繼續研究乃獲逐漸發展此一理論。

2. 渦度方程式之導出及其意義

在迴轉地球上，Euler 流體力學之微分方程式，如假定空氣是非壓縮流體時，運動方程式可以用下式表示，

$$\text{即 } \frac{d\mathbf{V}}{dt} + 2(\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{V}) = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{V} \quad (2.1)$$

$$\text{利用(1.5)式，(2.1)式可寫 } \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \cdot \nabla) \mathbf{V} + 2(\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{V}) = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{V} \quad (2.2)$$

上式中ν為動黏度係數 (Coefficient of Kinematic Viscosity)，

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \text{ 為 Laplacian。}$$

現在緯度φ之地點取x軸及y軸為水平面內之東方和北方，取z軸為垂直上方，而外力假定僅有氣壓梯度時 (2.1)式用無向量表示，即

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} + 2\omega (w \cos \phi - v \sin \phi) &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} + 2\omega u \sin \phi &+ -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} - 2\omega u \cos \phi &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} \end{aligned} \right\} \quad (2.3)$$

如再假定 $w=0$ ，即二次元運動上式變為

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} - \lambda v &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + \lambda u &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \end{aligned} \right\} \quad (2.4)$$

上式中 $\lambda = 2\omega \sin \phi$ 。

$$(2.4) \text{式之上式對於} y \text{微分，下式對於} x \text{微分後，兩邊相減可得 } \frac{\partial Z}{\partial t} + u \frac{\partial Z}{\partial x} + v \frac{\partial Z}{\partial y} + ZQ = N \quad (2.5)$$

$$\text{或者 } \frac{dZ}{dt} + ZQ = N \quad (2.6)$$

上式中 $Q = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y}$ 為水平輻散， $Z = \zeta + \lambda$ 為絕對渦度之垂直成分， $\zeta = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y}$ 為相對渦度。在迴轉地球上靜止的我們所觀測的渦度，即相對渦度 ζ 。如 Coriolis 因子 $2\omega \sin \phi$ 由 λ 表示，那麼對於絕對空間之成分可用 $(\zeta + \lambda)$ 表示。此項稱為絕對渦度之垂直成分，普通用Z表示。 $N = \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \right) = \frac{1}{\rho^2} \left(\frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{\partial p}{\partial y} - \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{\partial p}{\partial x} \right) = \frac{1}{\rho^2} J \left(\frac{\rho, p}{x, y} \right)$ 為力管項，J為 Jacobian 記號。

(2.5) 式和 (2.6) 式表示渦度之變化而稱為渦度方程式。

$$\text{設正壓，} N=0, \quad \frac{dZ}{dt} + ZQ = 0, \quad (2.7)$$

$$\text{又設無輻散時 } Q=0, \quad \frac{dZ}{dt} = 0 \text{ 積分之得，} Z = \zeta + \lambda = \text{Const.} \quad (2.8)$$

(2.8) 式表示絕對渦度保存之法則 (Law of Conservation of Absolute Vorticity)。

利用向量表示，運動方程式為

$$\frac{d\mathbf{V}}{dt} + 2[\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{V}] = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \nabla p \quad (2.9)$$

$$\text{或者 } \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \cdot \nabla) \mathbf{V} + 2[\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{V}] = \mathbf{K} - \frac{1}{\rho} \nabla p \quad (2.10)$$

如重用 rot 於上式的兩邊，而用下列之關係，

$$\text{rot} \left(\frac{\partial \mathbb{V}}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial t} (\text{rot} \mathbb{V})$$

$$\text{rot} \{ (\mathbb{V} \cdot \nabla) \mathbb{V} \} = (\mathbb{V} \cdot \nabla) \text{rot} \mathbb{V} - (\text{rot} \mathbb{V} \cdot \nabla) \mathbb{V} + \text{rot} \mathbb{V} \cdot \text{div} \mathbb{V}$$

$$\text{rot} \{ \omega \times \mathbb{V} \} = (\mathbb{V} \cdot \nabla) \omega - (\omega \cdot \nabla) \mathbb{V} + \omega \cdot \text{div} \mathbb{V} - \mathbb{V} \cdot \text{div} \omega$$

$$\begin{aligned} \text{rot} \left(\frac{1}{\rho} \nabla p \right) &= \frac{1}{\rho} \text{rot} \text{grad} p + \text{grad} \frac{1}{\rho} \times \text{grad} p \\ &= -\frac{1}{\rho^2} \text{grad} \rho \times \text{grad} p = -\frac{1}{\rho^2} [\nabla \rho \times \nabla p] \end{aligned}$$

$$\text{div} \omega = 0$$

我們可得渦度方程式如下

$$\begin{aligned} \frac{\partial(\text{rot} \mathbb{V})}{\partial t} + (\mathbb{V} \cdot \nabla)(\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) + (\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \cdot \text{div} \mathbb{V} - \{(\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \cdot \nabla\} \mathbb{V} \\ = \text{rot} \left\{ \mathbb{K} + \frac{1}{\rho^2} [\nabla \rho \times \nabla p] \right\} \quad (2.11) \end{aligned}$$

(2.11) 式和(1.3)式相同。

再用如下關係

$$\begin{aligned} \text{rot} \{ (\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \times \mathbb{V} \} &= (\mathbb{V} \cdot \nabla)(\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) - \{(\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \cdot \nabla\} \mathbb{V} \\ &\quad + (\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \cdot \text{div} \mathbb{V} - \mathbb{V} \cdot \text{div} (\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \\ \frac{\partial \omega}{\partial t} = 0, \quad \text{div} \omega = 0, \quad \text{div} \text{rot} \mathbb{V} = 0 \end{aligned}$$

我們可得渦度方程式如下

$$\frac{\partial(\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega)}{\partial t} + \text{rot} \{ (\text{rot} \mathbb{V} + 2\omega) \times \mathbb{V} \} = \text{rot} \left\{ \mathbb{K} + \frac{1}{\rho^2} [\nabla \rho \times \nabla p] \right\} \quad (2.12)$$

由此可知此式包括(2.6)式。

從另一觀點，渦度方程式亦可同樣導出。我們知道 V. Bjerknes 的環流定理 (Circulation Theorem)

$$\text{如下，即 } \frac{dc}{dt} = -\lambda \frac{ds}{dt} - \oint \frac{dp}{\rho} \quad (2.13)$$

$C = \oint \mathbb{V} \cdot d\mathbf{r}$ 為環流， ds 為面積素分

$$\text{利用流體力學之 Stokes 定理 [即 } \oint \mathbb{V} \cdot d\mathbf{r} = \iint \text{rot} \mathbb{V} \cdot d\mathbf{s} \text{]}， \quad C = \iint \xi ds \quad (2.14)$$

$$\therefore \frac{dc}{dt} + \lambda \frac{ds}{dt} = \frac{d}{dt} \iint (\xi + \lambda) ds$$

$$\text{另外 } -\oint \frac{dp}{\rho} = -\oint \frac{1}{\rho} \text{grad} p \cdot d\mathbf{r} = -\iint \text{rot} \left(\frac{1}{\rho} \text{grad} p \right) \cdot d\mathbf{s}$$

$$\text{因此 } \frac{d}{dt} \iint (\xi + \lambda) ds = -\iint \text{rot} \left(\frac{1}{\rho} \text{grad} p \right) \cdot d\mathbf{s} \quad (2.15)$$

茲假定下列 (1) 理想流體，(2) 正壓等條件力管項就等於零

$$\therefore \frac{d}{dt} \iint (\xi + \lambda) dS = 0 \quad (2.16)$$

$$\text{如斷面積 } S = \text{Const.} \quad \xi + \lambda = \text{Const.} \quad (2.17)$$

與 (2.8) 式完全相同。

此式 Z 等於常數的意義是如比。例如某一渦管在運動時此渦管的 Z 維持常數，如與相鄰的渦管比較，就有相差。

$$\text{依照 Lagrange 流的想法，水平輻散等於流體素分的面積之膨脹率除面積，即 } Q = \frac{1}{S} \frac{dS}{dt} \quad (2.18)$$

$$(2.18) \text{ 入式代(2.7)式，可得 } \frac{dZ}{dt} + Z \frac{1}{S} \frac{dS}{dt} = 0 \quad \therefore \frac{d}{dt} (ZS) = 0$$

$$\text{因此 } ZS = \text{Const.} \quad (2.19)$$

此式表示渦管之面積S變小時，絕對渦度變大，而S變大時Z就變小。換言之，有水平輻散時絕對渦度減少，有水平輻合時，則絕對渦度增加。

又 Lagrange 流之連續方程式表示實質部分之質量等於一定，用數式表示，即 $\frac{d}{dt}(\rho SH) = 0$ (2.20)
上式H為渦管之高度。

$$(2.19) \text{ 式和 } (2.20) \text{ 式可得 } \frac{d}{dt} \left(\frac{Z}{\rho H} \right) = 0$$

$$\text{因此 } \frac{Z}{\rho H} = \text{Const} \quad (2.21)$$

(ρH) 為單位面積氣柱(渦管)的重量，故等於上下面之氣壓差 Δp ，

$$\therefore \frac{Z}{\Delta p} = \text{Const} \quad (2.22)$$

設 $\Delta p_s = 100 \text{ mb}$ ， $\lambda_s = 10^{-1} \text{ sec}^{-1}$ (在緯度 $44^\circ 20'$ $\lambda = 10^{-1} \text{ sec}^{-1}$) 時， ζ 由 ζ_s 表示之，

$$\frac{Z}{\Delta p} = \frac{\zeta_s + \lambda_s}{\Delta p_s} \quad \therefore \zeta_s = Z \frac{\Delta p_s}{\Delta p} - \lambda_s \quad (2.23)$$

上式中 ζ_s 稱為位渦 (Potential Vorticity)。

如上面所述，渦度方程式有種種的表示方法，由此可知渦度方程式是表示渦度變化之狀況。因取絕對渦度為媒介而得簡單的表示法，結果成功且能把握現象的本質。我們如知道偏西風波動的理論，即知道這個概念及它所發揮的有效力量。由此渦度分析 (Vorticity Analysis)，渦度法 (Vorticity Method)，位渦 (Potential Vorticity) 等等之概念和方法遂得逐漸發展。

3. 渦度方程式之變形

$$\text{由 } (2.7) \text{ 式 } \frac{\partial Z}{\partial t} + u \frac{\partial Z}{\partial x} + v \frac{\partial Z}{\partial y} + ZQ = 0 \quad (3.1)$$

設 $\frac{\partial \lambda}{\partial y} = \frac{\partial (2\omega \sin \phi)}{\partial y} = 2\omega \cos \phi \frac{\partial \phi}{\partial y} = \frac{2\omega \cos \phi}{R} \equiv \beta$ ， β 為 Rossby 因子。R 為地球半徑，(3.1) 式可變為

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + u \frac{\partial \zeta}{\partial x} + v \frac{\partial \zeta}{\partial y} + \beta v + (\zeta + \lambda) \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) = 0 \quad (3.2)$$

設無輻散時，

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + u \frac{\partial \zeta}{\partial x} + v \frac{\partial \zeta}{\partial y} + \beta v = 0 \quad (3.3)$$

由 $\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$ ，設流線函數 (Stream Function) ψ ，即

$$u = -\frac{\partial \psi}{\partial y}, \quad v = \frac{\partial \psi}{\partial x} \quad (3.4)$$

$$\zeta \equiv \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} \equiv \nabla^2 \psi \quad (3.5)$$

(3.5) 式代入 (3.3) 式可得，

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \right) \nabla^2 \psi + \beta \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0 \quad (3.6)$$

此式由 Haurwitz (1940年)，Craig (1945年)，Neamtan (1946年) 諸氏得到解。

現在設 R 為地球半徑， θ 為餘緯度 (Colatitude)， ϕ 為經度， u 為北南方向速度成分， v 為東西方向速度成分， ω 為地球迴轉的角速度而求球面座標表示的渦度方程式，

$$\begin{aligned} \zeta &\equiv \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{1}{R \sin \theta} \left\{ \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \cdot v) - \frac{\partial u}{\partial \phi} \right\} \\ &= \frac{1}{R} \left\{ \frac{\partial v}{\partial \theta} + v \cot \theta - \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial u}{\partial \phi} \right\} \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial \phi} \frac{\partial \phi}{\partial t}$$

$$R \frac{\partial \theta}{\partial t} = u \quad \therefore \frac{\partial \theta}{\partial t} = \frac{u}{R}$$

$$R \sin \theta \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial t} = v \quad \therefore \frac{\partial \varphi}{\partial t} = \frac{v}{R \sin \theta}$$

因此， $\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + \frac{u}{R} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{v}{R \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi}$

又 $\frac{d}{dt} (2\omega \cos \theta) = -2\omega \sin \theta \cdot \frac{d\theta}{dt} = -\frac{2\omega}{R} \sin \theta \cdot u$

依照絕對渦度保存之法則 (2.8) 式

$$\zeta + \lambda = \zeta + 2\omega \cos \theta = \text{const.}$$

$$\therefore \frac{d\zeta}{dt} + \frac{d\lambda}{dt} = 0 \quad (3.7)$$

上面之關係，代入(3.7)式可得，

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + \frac{u}{R} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{v}{R \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \left(\frac{\partial v}{\partial \theta} + v \cot \theta - \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial u}{\partial \varphi} \right) \frac{1}{R} - \frac{2}{R} \omega \sin \theta = 0$$

$$\therefore \left(\frac{\partial}{\partial t} + \frac{u}{R} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{v}{R \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \left(\frac{\partial v}{\partial \theta} + v \cot \theta - \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial u}{\partial \varphi} \right) = 2\omega \sin \theta \quad (3.8)$$

Haurwitz, Craig, Neamtan 諸氏由 (3.8) 式而論球面座標之場合。

又於1949年 Charney 與 Eliassen 考慮有力管項之場合。如地衡風 (Geostrophic Wind) 代入 (2.6) 式 Q 變為零，所以他們先把 (2.6) 式做適當的變形後而代入地衡風。這個步驟稱為準地衡風近似 (Quasi-geostrophic Approximation)，即 (2.6) 式之 N 由地衡風近似而變形後再省略微小項，

於地衡風 $u = -\frac{1}{\rho \lambda} \frac{\partial p}{\partial y}$ ， $v = \frac{1}{\rho \lambda} \frac{\partial p}{\partial x}$ (3.9)

(3.9) 式代入 (2.6) 式之 N 可得，

$$N = \frac{1}{\rho_2} \left\{ \frac{\partial \rho}{\partial x} (-\rho \lambda u) - \frac{\partial \rho}{\partial y} (\rho \lambda v) \right\} = -\frac{\lambda}{\rho} \left(u \frac{\partial \rho}{\partial x} + v \frac{\partial \rho}{\partial y} \right) \quad (3.10)$$

那麼 (2.6) 式變為

$$\frac{d}{dt} (\zeta + \lambda) + (\zeta + \lambda) Q + \frac{\lambda}{\rho} \left(u \frac{\partial \rho}{\partial x} + v \frac{\partial \rho}{\partial y} \right) = 0 \quad (3.11)$$

茲假定 $\zeta \ll \lambda$ ，且省略微小項 ζQ ，然後由向量形式表示，且 ∇_H 為二次元向量運算素

$$\frac{d}{dt} (\zeta + \lambda) + \lambda \nabla_H \cdot \mathbb{W} + \frac{\lambda}{\rho} \mathbb{W} \cdot \nabla_H \rho = 0$$

$$\therefore \frac{d}{dt} (\zeta + \lambda) + \frac{\lambda}{\rho} \nabla_H \cdot (\rho \mathbb{W}) = 0 \quad (3.12)$$

取上式之質量平均， $\frac{1}{p_0} \int_0^{p_0} \frac{d}{dt} (\zeta + \lambda) dp = \frac{\bar{d}}{dt} (\zeta + \lambda)$

$$\frac{1}{p_0} \int_0^{p_0} \frac{d}{dt} (\zeta + \lambda) dp + \frac{1}{p_0} \int_0^{p_0} \frac{\lambda}{\rho} \nabla_H \cdot (\rho \mathbb{W}) dp = 0$$

$dp = -\rho g dz$ 代入上式第二項，

$$\frac{\bar{d}}{dt} (\zeta + \lambda) = \frac{g \lambda}{p_0} \int_0^{p_0} \nabla_H \cdot (\rho \mathbb{W}) dz = 0 \quad (3.13)$$

依照 Bjerknes 之趨勢方程式 (Tendency Equation)，

$$\frac{\partial p_0}{\partial t} = -g \int_0^{p_0} \nabla_H \cdot (\rho \mathbb{W}) dz + g \rho_0 w_0 \quad (3.14)$$

(3.14) 式代入 (3.13) 式可得，

$$\frac{\bar{d}}{dt} (\zeta + \lambda) = \frac{\lambda}{p_0} \left(\frac{\partial p_0}{\partial t} - g \rho_0 w_0 \right) = \frac{\lambda}{p_0} \frac{\partial p_0}{\partial t} - \frac{\lambda}{H} w_0 \quad (3.15)$$

上式中添字 0 表示地面值， $H = \frac{p_0}{\rho_0 g}$ 為均勻大氣之高度 (Height of Homogeneous Atmosphere)。

Charney 與 Eliassen 把渦度方程式由 (3.15) 式表示，再做若干假定，利用小擾動法 (Small Pertur-

bation Method) 求出線型微分方程式，然後再利用 Fourier 級數積分之，而試用於偏西風擾亂之數值預報，而得到良好的成績。

4. 渦度方程式之應用實例

(1) 越過赤道的氣流運動

假定氣流的運動無輻散，由 (2.8) 式可得 $\frac{dZ}{dt} = \frac{d\zeta}{dt} + \frac{d\lambda}{dt}$

$$\frac{d\lambda}{dt} = \frac{d}{dt}(2\omega\sin\phi) = 2\omega\cos\phi \frac{d\phi}{dt} = 2\omega\cos\phi \frac{v}{R}$$

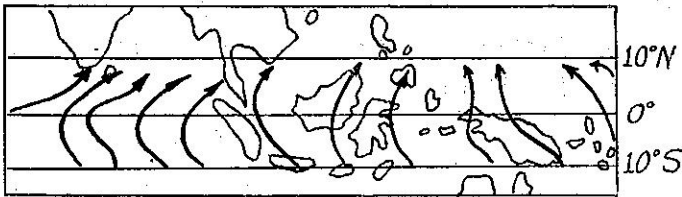
v 為向北極之速度成分。

$$\text{上式代入 (2.6) 式，即 } \frac{d\zeta}{dt} = -\frac{2\omega\cos\phi}{R}v - (\zeta + 2\omega\sin\phi)Q \quad (4.1)$$

$$\text{現因 } Q=0, \text{ 且 } \phi=0, \text{ 故 } \frac{d\zeta}{dt} = -\frac{2\omega}{R}v \quad (4.2)$$

由 (4.2) 式可知如氣流由南向北進行，氣塊之渦度減少。所以自南半球出發時渦度為零之氣塊，到達北半球時

，此氣塊有負渦度。反之，由北半球出發的氣流如越過赤道，流至南半球時，就有正渦度。換言之，雙方的場合，均有高氣壓性渦度，如無視水平之切力 (Shear) 就有高氣壓性曲率。印度夏季的季風就是其例。因夏季在亞洲大陸有溫暖的低壓部，所以南半球之東南信風的分流，越過赤道時，就有高氣壓性之轉變，如第一圖在印度即形成西南季風。



第一圖 七月之流線

(2) 越過山脈之氣流

當廣闊而正直的氣流越過山脈時，在下風之方向形成流線之谷線，可見於日常天氣圖中。現假定有一簡單的場合，即氣流由西向東進的直線帶狀流而氣流中無水平方向之切力。且如第二圖表示山脈和氣流成垂直，地球表面無摩擦。那麼地表面附近之空氣紊分，在山前就上昇，山後就下降。若大氣之成層安定時，某一高層之流線可假定為不受障礙物之影響。此層以下之氣流，在山前愈近山頂，垂直收縮愈大，而發生水平輻散。在山後之氣流發生垂直伸長和水平輻合。此時渦度之變化可用下式表示，即由 (4.1) 式

$$\frac{d\zeta}{dt} = -\frac{2\omega\cos\phi}{R}v - (\zeta + 2\omega\sin\phi)Q$$

依照假定氣流為直線帶狀流，故 $v=0$

$$\frac{d\zeta}{dt} = -(\zeta + 2\omega\sin\phi)Q \quad (4.3)$$

由 (4.3) 式可知在山前因水平輻散為正，所以空氣紊分可得高氣壓性之渦度。又在山後，因水平輻散為負，所以空氣紊分可得低氣壓性之渦度。因我們假定氣流到達山脈以前，氣流為直線帶狀流，即氣流無曲率率 and 切力，所以氣流由山前上升時增加高氣壓性之渦度，於抵達山頂時為極大，在山後時減小。如 (4.3) 式完全成立，空氣紊分於上升時所得之渦度，至下降時即告消失而空氣紊分如第二圖由斷線所表示，一直離開山。但另一方面空氣紊分得高氣壓性渦度時，同時得到向南之速度成分。因此氣流之變形就依照 (4.1) 式。即因 $v < 0$ ，通常 (4.1) 式右邊第一項是正，而到達山頂為至有受輻散之影響，但第二項比第一項為小。過了山頂 (4.1) 式右邊第一項及第二項均為同符號，所以空氣紊分下降時比上升時可得更多之渦度，因此如第二圖所示，氣流帶有低氣壓性之曲率而離開山脈。

(3) 帶狀流之擾動

J. Bjerknes 於 1937 年，曾利用帶狀流擾亂的理論而定性的研究溫帶低氣壓之運動。此後定量的研究便首先由 Rossby 於 1939 年行之，而於 1940 年 Haurwitz 擴展 Rossby 的理論。接着又有許許多多的研究，例如 19

44年 J.Bjerknes 與 J. Holmboe, 1945年 Holmboe 等, Riehl, Craig, 1946年 Neamtan 1947年 Gambo 等等。茲將 Rossby 及 Haurwitz 的理論介紹如下。

前面說過 Rossby 假定均勻水平氣流, 無輻散運動, 且不受摩擦影響時, 由絕對渦度保存之法則出發。由

$$(2.8) \text{式} \quad \frac{d\xi}{dt} + \frac{d\lambda}{dt} = 0 \quad \text{設} \quad \beta = \frac{\partial\lambda}{\partial y} = \frac{2\omega \cos\phi}{R}$$

$$(4.1) \text{式變為,} \quad \frac{d\xi}{dt} = -\beta v \quad (4.4)$$

於(4.4)式中, 我們假定沿緯度圈由一定速度U, 而流的氣流, 有小擾動 u', v' 之場合

$$u = U + u', \quad V = v'$$

$$\text{因} U \text{與} x \text{及} y \text{無關,} \quad \xi = \xi' = \frac{\partial v'}{\partial x} - \frac{\partial u'}{\partial y}$$

$$\text{由(4.4)式} \quad \frac{\partial \xi'}{\partial t} + u \frac{\partial \xi'}{\partial x} + v \frac{\partial \xi'}{\partial y} = -\beta v'$$

$$\text{代} \lambda \text{上例關係可得,} \quad \frac{\partial \xi'}{\partial t} + U \frac{\partial \xi'}{\partial x} + \left(u' \frac{\partial \xi'}{\partial x} + v' \frac{\partial \xi'}{\partial y} \right) = -\beta v' \quad (4.5)$$

利用小擾亂體, (4.5) 式左邊括弧內因其量微小可予省略, (4.5) 式變為

$$\frac{\partial \xi'}{\partial t} + U \frac{\partial \xi'}{\partial x} = -\beta v' \quad (4.6)$$

由此偏微分方程式而求波速C及波長L之關係, 設下列假定,

- (a) 擾動波之波形不變而進行, 且向東之波速為C $\frac{d\xi'}{dt} = 0$ 或 $\frac{\partial \xi'}{\partial t} = -C \frac{\partial \xi'}{\partial x}$
- (b) 擾動波與y方向無關, 即南北同形無限廣闊, $\frac{\partial u}{\partial y} = 0 \quad \therefore \xi = \frac{\partial v'}{\partial x}$
- (c) 擾動波為波長L之正弦波 $v' = v_0 \sin \frac{2\pi}{L} (x-ct)$

利用以上三個假定時, (4.6) 式變為非常簡單。即由假定 (a) $(U-C) \frac{\partial \xi'}{\partial x} = -\beta v'$

$$\text{由假定 (b)} \quad (U-C) \frac{\partial^2 v'}{\partial x^2} = -\beta v'$$

$$\text{由假定 (c)} \quad \frac{4\pi^2}{L^2} (C-U) - \beta = 0$$

$$\text{即} \quad C = U - \frac{\beta L^2}{4\pi^2} \quad (4.7)$$

由上式如已知擾動波之波長L, 即可求波速C。於(4.7)式C=0, 即停留波之波速假定為L_s,

$$L_s = 2\pi \sqrt{\frac{U}{\beta}} \quad (4.8)$$

$$\text{由(4.7)式和(4.8)式可得,} \quad C = U \left(1 - \frac{L^2}{L_s^2} \right) \quad (4.9)$$

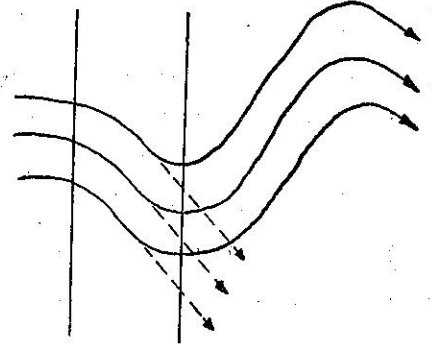
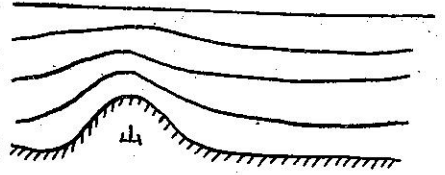
由上式可知, 比L_s更長的擾動波, C < 0, 故此波向西進行。比L_s短的擾動波C > 0, 故向東進行。此關係對於大氣構造之研究非常重要。

此後於1940年 Haurwitz 擴充 Rossby 的理論。假定y方向有有限的廣幅。由(3.6)式

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \right) \nabla^2 \psi + \beta \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0$$

和 Rossby 之理論相同, 假定 $u = U + u', V = v'$

$$\text{而適用小擾動法可得} \quad \left(\frac{\partial}{\partial t} + U \frac{\partial}{\partial x} \right) \nabla^2 \psi + \beta \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0 \quad (4.10)$$



第二圖

$$\text{求上式時設解 } \psi = C \cos \frac{2\pi}{D} y \cos \frac{2\pi}{L} (x - ct) \quad (4.11)$$

但D為擾動之廣幅。(4.11)式代入(4.10)式即可得

$$C = U - \frac{\beta L^2}{4\pi^2} \frac{D^2}{D^2 + L^2} = U - \frac{\beta L^2}{4\pi^2} \frac{1}{1 + \frac{L^2}{D^2}} \quad (4.12)$$

$$\text{設停留波之波長為 } L'_s, \quad L'_s = 2\pi \sqrt{\frac{U(1 + L^2/D^2)}{\beta}} \quad (4.13)$$

由上面所述而知，有了渦度方程式之概念以後，偏西風波動之理論乃逐漸發達。至其他亦須加以考慮者，如摩擦之影響，外力之影響等，則因這些理論不是本文之目的，不再詳述。

(4) CAV 流跡法 (Constant Absolute Vorticity Trajectory Method)

實際上，上層之擾動波並非如 Rossby 所假定的正弦波。所以需要更一般性的方法來處理此一問題，於1940年 Rossby 把相對渦度 ζ 由 $\frac{V}{r}$ 近似，而提案絕對渦度一定的流跡線，即CAV流跡線而應用於繪製天氣預報圖 (Prognostic Weather Chart)

$$\text{相對渦度 } \zeta \text{ 由極座標表示時， } \zeta = \frac{\partial V}{\partial n} + \frac{V}{r} \quad (4.14)$$

上式中 r 為流線之曲率半徑， n 為流線的法線方向之長度， V 為氣流之速度。

$$\text{相當發達之帶狀流，水平切力可以不顧，即 } \frac{V}{r} \gg \frac{\partial V}{\partial n}$$

$$\text{所以絕對渦度保存之法則變為 } \frac{V}{r} + \lambda = \text{Const.} \quad (4.15)$$

在定常狀態時，流線和流跡線是一致的，所以 r 也可說是流跡線之曲率半徑。

$$\text{現在於緯度 } \phi \text{ 時，假定 } \lambda = \lambda_0, \text{ 且曲率變為無限大，則 } \frac{V}{r} = \lambda - \lambda_0 \quad (4.16)$$

$$\text{又 } \lambda \text{ 之緯度變化由一次式置換， } \lambda = \lambda_0 + \beta y \quad (4.17)$$

$$\text{那麼 (4.16) 式變為 } \frac{V}{r} = -\beta y \quad (4.18)$$



第三圖

積分(4.18)式就可得正確的流跡線，但通常利用 Bellamy 之計算尺或者 Hess 與 Femenko 之計算表，即可劃出流跡線。於1945年 Fultz 把實際流跡線和計算的 CAV 曲線做比較，而得到如第三圖之結果。圖中實線表示 CAV 曲線，斷線表示實際流跡線。由圖可知1日至3日相當一致，3日以後有偏差，但曲線之趨勢仍是相當一致的。

其餘關於颱風之發生及其發達之理論，低氣壓之併合等，正野諸氏曾利用渦度從事解釋。又位渦解析之方法，各方面尚在研究階段，未能詳細介紹。

5 結 語

如上面所述，只管渦度方程式的方法，可說在運動學的領域內。因此只能斷定現象的可能性，而不能斷定它的必然性。但現代高空觀測逐漸發展，可藉此媒介，達到更有效的結果。這步驟雖在運動學的領域內，但在 Petterssen 之所謂運動分析 (Kinematical Analysis) 却進步多了。本文係筆者一年來關於渦度方程之理論調查所得，把它綜合起來供讀者參考的。渦度方程式可說是最近氣象學之基礎，今日所謂偏西風，噴射氣流 (Jet Stream)，Blocking 現象，大氣環流，數值預報等之理論均由此出發。筆者才識淺陋，謬訛之處，尚盼讀者多多指教。
(參考文獻見7頁)